

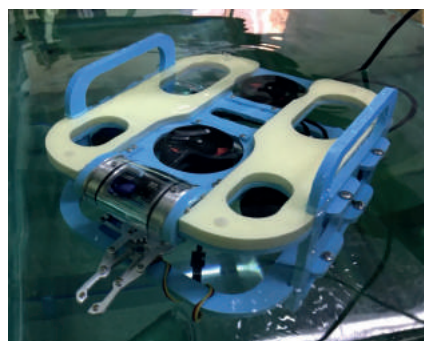
MiddleROV

КРАТКОЕ ОПИСАНИЕ

Набор состоит из комплектующих и материалов и предназначен для разработки и сборки телеуправляемого необитаемого подводного аппарата (ТНПА). Рассчитан на школьников 11-14 лет. Способствует изучению программирования микроконтроллеров, систем автоматического управления, основ конструирования подводных аппаратов, схемотехники.

Набор позволяет изготовить ТНПА для участия в соревнованиях MATE Russia Far East Regional ROV Competition в категории Scout или Navigator. Также с помощью ТНПА можно проводить исследования реальных условиях.

Это не конструктор, ученики сами должны спроектировать раму, произвести электромонтаж блока электроники и пульта управления.



КОМПЛЕКТАЦИЯ

- Герметичные корпуса
- платы и компоненты для блока электроники
- 4 двигателя
- 1 поворотная камеры
- 1 захват
- пульт управления с джойстиком и ТВ
- ПО для микроконтроллера
- кабель
- элементы плавучести
- материал для изготовления рамы*
- крепеж
- расходные материалы (герметик, провода и др.)

*опционально можем изготовить наш вариант рамы

ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

ОБЩИЕ

| | |
|-------------------------|----------------------|
| Вес на воздухе (прибл.) | 3 кг |
| Глубина погружения | до 5 м |
| Бортовая электроника | на базе Arduino Mega |
| Связь с роботом | UART |
| Язык программирования | C++ |

МАКСИМАЛЬНОЕ КОЛИЧЕСТВО УСТРОЙСТВ

| | |
|------------------|---|
| Двигателей | 4 |
| Камер | 1 |
| Подводный захват | 1 |

ПРОИЗВОДИТЕЛЬНОСТЬ

| | |
|-----------------------|--------------------------------------|
| Тяга одного двигателя | до 0,23 кгс до 0,2 кгс на реверсе |
| Автономность | не ограничена |
| Электропитание ТНПА | 12 В до 4 А |
| Пульт управления | входное напряжение 220 В |

ДОПОЛНИТЕЛЬНО

| | |
|--------------------|--------------|
| Длина кабеля | 15 м |
| Угол обзора камеры | 90 градусов |
| Вращение камеры | 180 градусов |